

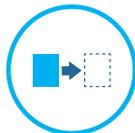
HAND-E

ADAPTIVER ROBOTERGREIFER



DER GREIFER FÜR KOLLABORATIVE ROBOTER

- Plug & Play und leicht zu programmieren
- Ideal für Präzisionsmontageaufgaben
- Ergonomische Form für die Handführung
- Einsatz auch bei rauen Produktionsbedingungen
- Automatische Teileerkennung, Positionsrückmeldung und Teilevalidierung



Pick & Place



Montage



Maschinenbeschickung



Qualitätsprüfung

BIS ZU
4.7 KG
NUTZLAST

SCHUTZKLASSE
IP67

GARANTIE FÜR
5,000,000
ZYKLEN*

*Mit Ausnahme von Fingerspitzen

PRODUKTION SCHNELLER STARTEN



Verlängerungen sind separat erhältlich.

GEWINNEN SIE DIE VOLLE KONTROLLE

DER GREIFER MIT 50 MM HUB EIGNET SICH FÜR KOLLABORATIVE ROBOTER.

PASSEN SIE DIE DEN HAND-E MIT ZUBEHÖR ODER BENUTZERDEFINIERTEN FINGERSPITZEN AN IHRE TEILE AN.

TECHNISCHE DATEN	HAND-E	
Hub (einstellbar)	50 mm	2 in
Greifkraft (einstellbar)	20 - 185 N	4.5 - 41 lbf
Nutzlast bei formschlüssigem Greifen	5 kg	11 lbs
Nutzlast bei Reibschluss	4.7 kg	8.8 lbs
Greifermasse	1 kg	2 lbs
Positionsauflösung (Fingerspitze)	0.4 mm	
Schließgeschwindigkeit (einstellbar)	20 - 150 mm/s	0.8 - 5.9 in/s
Kommunikationsprotokoll	Modbus RTU (RS-485)	
Schutzklasse (IP)	IP67	
* Berechnet für die Verwendung von silikonbeschichteten Fingerspitzen, um ein Objekt aus Stahl bei einer geringen Beschleunigung des Roboters zu greifen.		
** Alle technischen Daten dienen ausschließlich als Referenz. Für offizielle technische Daten, können Sie das Benutzerhandbuch unter support.robotiq.com abrufen.		

WAS KOMMT ALS NÄCHSTES?

Zugriff auf die Spezifikationen der adaptiven Greifer erhalten Sie unter support.robotiq.com

Chatten Sie mit dem Robotiq-Vertriebsteam:
iss@robotiq.com
 1-888-ROBOTIQ

Geben Sie Ihre Kontaktinformationen hier ein